(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

特開平10-147304

(43)公開日 平成10年(1998)6月2日

(51) Int.Cl.⁸

戲別記号

FΙ

B65B 9/00

B65B 9/00

審査請求 未請求 請求項の数3 FD (全 10 頁)

(21)出願番号

特顯平8-321036

(71)出顧人 596092595

三光機械株式会社

(22)出願日 平成8年(1996)11月15日

神奈川県相模原市橋本台1-5-5

(72)発明者 直井 三男

神奈川県相模原市橋本台1-5-5 三光

機械株式会社内

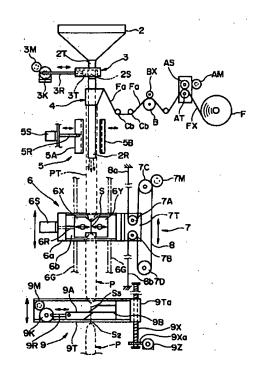
(74)代理人 弁理士 矢島 正和

(54) 【発明の名称】 カット位置自動調整機能を備えた自動包装機

(57)【要約】

【課題】 包装製品の袋サイズの変更に伴うカッタの上下への移動調整を、手間と時間を掛けることなく極めて簡単に、且つ、正確に行う。

【解決手段】 自動包装機のカッタ装置9の全体を上下 駆動モータ9Zによって上下移動自在に構成し、この上 下駆動モータ9Zの回転をプログラム設定手段によって 設定されたデータに基づいて自動制御する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 プログラム設定手段によって設定された 数値データに従って、横シーラ上下駆動装置と被包装材 料充填装置、及び、カッタ装置の各駆動モータを制御作 動することにより、数値データに決められたサイズの包 装製品を連続的に自動包装するように構成した自動包装 機に於いて、

上記カッタ装置の全体を上下駆動モータによって上下移 動自在に構成する一方、上記のプログラム設定手段によ って設定された上記横シーラ上下駆動装置の制御用数値 10 データに基づいて、上記カッタ上下駆動モータの回転を 制御して、カッタ装置の上下移動位置を横シーラの上下 移動位置に合った位置に自動調整するカッタ上下動制御 手段を設けたことを特徴とするカット位置自動調整機能 を備えた自動包装機。

【請求項2】 プログラム設定手段によって設定された 数値データに従って、横シーラ上下駆動装置と被包装材 料充填装置、及び、カッタ装置の各駆動モータを制御作 動することにより、数値データに決められたサイズの包 装製品を連続的に自動包装するように構成した自動包装 20 機に於いて、

上記カッタ装置の全体を上下駆動モータによって上下移 動自在に構成する一方、このカッタ装置の上下位置をシ ールする包装製品の品種ごとに設定可能に構成したキー 入力手段と、キー入力手段によって選択された品種のプ ログラムに従って上記のカッタ上下駆動モータを制御回 転してカッタ装置を定められた位置に移動するカッタ上 下動制御手段とを備えて成ることを特徴とするカット位 置自動調整機能を備えた自動包装機。

【請求項3】 自動包装機の機体内部にネジ軸を縦設 し、このネジ軸にカッタと、このカッタを作動するカッ タ駆動機構を搭載したカッタ枠を取付けて、ネジ軸をカ ッタ上下駆動モータで回転することによって、カッタ枠 を上下に移動自在に構成したことを特徴とする請求項1 又は2記載のカット位置自動調整機能を備えた自動包装 機。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、各種の被包装材料 を包装フイルム(包材)を用いて自動的に密封シールす 40 る自動包装機の技術分野に属するものであって、具体的 には、カッタによる包装製品のカット位置を予め定めた 位置に自動調整する機能を備えた自動包装機に関するも のである。

[0002]

【従来の技術】例えば、実公昭58-54327号公報 に記載されているような従来の自動包装機では、左右一 対の横シーラが閉じて横シールを行うと、袋状にシール された包装フイルムの内部に対して充填装置が被包装材 料を充填し、次いで、左右の横シーラが横シールを行っ 50 を行なわないと、横シールの中央ライン位置で正しくカ

た状態のまま1パック分だけ下方に移動して、包装フイ ルムを供給ロール側から1パック分だけ引出し、その 後、上記左右の横シーラを左右横方向に開きながらスタ ート位置に上昇復帰して、再度横シールを行ってシール 袋の口を密封シールすると共に、カッタが上記横シール の中央ライン部分を上下に切断することによって自動包 装の一工程が終了し、この工程を連続して繰返す仕組に 成っている。

【0003】図2は、以上の如く構成した自動包装機に よって自動包装された包装製品Pの一例を示したもので あって、S1はその縦シール部、S2とS3はカッタによ って切断された上下の横シール部、Lは包装製品Pの長 さサイズで、このサイズしを変更する場合はサイズに合 せて横シーラの上下の間隔量を調節する必要がある。

【0004】ところが、上記従来の自動包装機では、上 記の横シーラ部を回転クランク機構を用いて上下移動し たり、回転歯車差動装置やタイミング設定カム等を用い て横シーラの作動タイミングを調節する必要があり、そ の操作に時間と手間が掛って取扱いが難しい問題があっ た。

【0005】そこで本出願人は、先の特願平8-106 305号の出願に見られるように、上記袋サイズの変更 と、このサイズ変更に伴う被包装材料の充填タイミング の変更を、予め設定したプログラムに従ってワンタッチ で済ませることができるように工夫した自動制御機能を 備えた自動包装機を開発した。

【0006】上記の自動包装機によれば、包装製品のサ イズナンバーをキー入力することでサイズ毎に設定され たプログラムデータが呼出され、このプログラムデータ に従って充填装置の作動タイミングと横シーラを上下移 動する上下駆動用モータの回転数が自動調節されて、決 められた量の被包装材料を充填した決められた長さサイ ズレの包装製品Pを自動包装することができるように成 っている。

[0007]

【発明が解決しようとする課題】しかし、上述した特願 平8-106305号の出願に記載されている従来の自 動包装機は、カッタの作動タイミングを他の充填装置及 び横シーラ装置と同様にプログラム制御することはでき ても、カッタ自体の上下位置は専ら手動操作で上下に移 動調整して決めなくてはならないため、その操作に時間 と手間が掛って非常に面倒であり、特に、一度に多数本 のステイック状包装製品を自動包装する多連式自動包装 機の場合は、カッタ自体が大型でこれに作動用のモータ が取付けられているため、全体が重くて移動調整の作業 を益々煩雑化する問題があった。

【0008】加えて、カッタの上下移動位置は専ら感を 頼りに決めるため、寸法合せが難しくて、しばらく試し シールを繰返してメジャー等で実寸法を図りながら調整 3

ットできないから、これ等試しシールによって多くの被 包装材料や包装フイルムが無駄に消費されてしまう問題 もあった。

【0009】従って本発明の技術的課題は、包装製品の 袋サイズの変更に伴うカッタの上下への移動調整を、手 間と時間を掛けることなく極めて簡単に、且つ、正確に 済ませることである。

[0010]

【課題を解決するための手段】上記の技術的課題を解決するために本発明で講じた手段は以下の如くである。

【0011】プログラム設定手段によって設定された数値データに従って、横シーラ上下駆動装置と被包装材料充填装置、及び、カッタ装置の各駆動モータを制御作動することにより、数値データに決められたサイズの包装製品を連続的に自動包装するように構成した自動包装機に於いて、

【0012】(1) 上記カッタ装置の全体を上下駆動モータによって上下移動自在に構成する一方、上記のプログラム設定手段によって設定された上記横シーラ上下駆動装置の制御用数値データに基づいて、上記カッタ上 20下駆動モータの回転を制御して、カッタ装置の上下移動位置を横シーラの上下移動位置に合った位置に自動調整するカッタ上下動制御手段を設けること。

【0013】(2) 上記カッタ装置の全体を上下駆動モータによって上下移動自在に構成する一方、このカッタ装置の上下位置をシールする包装製品の品種ごとに設定可能に構成したキー入力手段と、キー入力手段によって選択された品種のプログラムに従って上記のカッタ上下駆動モータを制御回転してカッタ装置を定められた位置に移動するカッタ上下動制御手段とを備えて成ること。

【0014】(3) 自動包装機の機体内部にネジ軸を 縦設し、このネジ軸にカッタと、このカッタを作動する カッタ駆動機構を搭載したカッタ枠を取付けて、ネジ軸 をカッタ上下駆動モータで回転することによってカッタ 枠を上下に移動自在に構成すること。

【0015】上記(1)で述べた手段によれば、運転開始に当って袋サイズ毎に設定されている数値データが呼出され、この数値データに従って充填装置と横シーラ上下駆動装置の各駆動モータが制御作動されて、決められた量の被包装材料を充填した決められた袋サイズの包装製品を連続包装することができると共に、上記横シーラ上下駆動装置の制御用数値データが決められると、横シーラは常に一定の上死点と下死点の間で上下移動を繰返すため、この設定された数値データに基づいてカッタの位置、即ち、横シールの中央カットラインの位置も必然的に算出できるから、この算出データに基づいてカッタ上下駆動モータを制御回転してカッタを設定された袋サイズの横シール中央ライン位置に自動的にセットし、包装製品を正しい長さ寸法にカットすることを可能にす

【0016】上記(2)で述べた手段によれば、運転開始に当って包装製品のサイズナンバーをキー入力すれば、サイズ毎に設定されているプログラムデータが呼出され、このプログラムデータに従って充填装置及び横シーラ上下駆動装置が制御作動され、合せて、カッタの上下駆動モータも制御作動されてカット位置を自動調整するため、決められた量の被包装材料を充填した決められた袋サイズの包装製品を、横シールの中央ラインでカットしながら連続的に自動包装することを可能にする。

【0017】上記(3)で述べた手段によれば、設定したプログラムに従ってカッタ上下駆動モータがネジ軸を回転すると、このネジ軸に取付けたカッタ枠が上方又は下方に移動するため、このカッタ枠に取付けたカッタを決められた位置に移動して、包装製品の横シール中央ラインの部分を正確にカットすることを可能にする。

【0018】以上の如くであるから、上記(1)~(3)で述べた手段によって上述した技術的課題を解決して、前記従来の技術の問題点を解消することができる。

[0019]

【発明の実施の形態】以下に、上述した本発明に係るカット位置自動調整機能を備えた自動包装機の実施の形態を、添付した図面と共に詳細に説明する。

【0020】図1は本発明に係るカット位置自動調整機能を備えた多連式自動包装機の外観を示した斜視図、図3はその内部構造を説明した構成図であって、これ等の図面に於いて符号1で全体的に示したのは多連式自動包装機の機体で、2は液体、粉体或は粘体等の各種被包装材料を収容したホッパ、2下はホッパ2に接続した供給パイプを示し、また、3はこの供給パイプ2下の途中部分2Sに取付けた被包装材料の充填装置であって、3Rは充填用駆動モータ3Mによって回転される円盤3Kに取付けたピストン軸、3下はこのピストン軸3Rの先端に取付けたピストン弁であるが、上記充填装置3の駆動手段としてモータ3Mに代えてエアーシリンダを用いる場合もある。

【0021】尚、図3には充填装置3付きの供給パイプ2Tが1本だけ記載されているが、実際には複数本の同じ構造の供給パイプ2Tがホッパ2に対して等間隔に並べて取付けられていて、各供給パイプ2Tに対して被包装材料を供給できるように構成されている。

【0022】また、4は送られて来る各包装フイルムF aを供給パイプ2Tを包むように巻装するフオーミング 部材であって、巻取ロールFから幅広の印刷済み包材F XをモータAMによって駆動回転する繰出しローラA S, ATで繰出す点、この繰出した包材FXをローラ1 3との間でスリッタBXが複数条の包装フイルムFa… にスリットする点、これ等スリットした複数条の各包装 50 フイルムFa…を夫々上記のフオーミング部材4で供給 パイプ2Tの周囲を包むように巻装する点は、前記実公昭58-54327号公報に示されている従来装置と同じである。

【0023】符号5で全体的に示したのは、上記各供給パイプ2Tに巻装した包装フイルムFaの重なった内外両端縁を縦シールする縦シーラ装置であって、この縦シーラ装置5は縦シーラ駆動シリンダ5Sによって進退作動するアーム5Rの先端に取付けた縦シーラ5Aと、受板5Bとによって構成されていて、送られて来る包装フィルムFaを略筒状にシール成形できるように構成され 10 ている。

【0024】上述した図1と図3、並びに、図4の平断面図に於いて夫々符号6で全体的に示したのは、上記縦シーラ装置5の下側部に設けた横シーラ装置であって、この横シーラ装置6は機体1内に縦設したガイド軸6G,6Gに上下移動自在に取付けた横シーラ枠6aと、この横シーラ枠6aの内部に相対的に開閉作動を行うように組込んだ左右の横シーラ6X,6Yと、横シーラ駆動シリンダ6Sと、このシリンダ6Sによって進退作動して左右の横シーラ6X,6Yを相対的に開閉作動するアーム6Rとによって構成されていて、上記の縦シーラ装置5によって略筒状に縦シールされた包装フイルムFaに横シールSを行って、全体を上面開口型の袋体PTにシール成形するように構成されている。

【0025】また、上述した充填装置3は、上記横シーラ装置6が横シールを行うと同時、或は、その直後に、ホッパ2内の被包装材料を一定量だけ供給パイプ2Tを通してその下端口2Rより上記袋体PTの内部に充填供給するように構成されており、また、横シーラ装置6は、上記充填装置3による被包装材料の充填が完了する30と、横シーラ6X、6Yが袋体PTを挟持した状態のまま、以下に述べる横シーラ昇降手段によって1パック分だけ下方に移動して、各包装フイルムFaを1パック分だけ下方に引出し、その後、横シーラ6X、6Yを左右に開いて挟持を解き、その状態のまま元の横シール前の位置に復帰上昇する仕組に成っている。

【0026】図3に於いて符号7で全体的に示した横シーラ昇降手段は、上記横シーラ枠6aの一側に設けた支持板7Tの上下に回転自在に取付けたギヤ構造の動滑車7A,7Bと、横シーラ枠6aの移動範囲の上下機体1側部分に回転自在に取付けた同じくギヤ構造の定滑車7C,7Dと、一方の定滑車7Cを駆動回転する横シーラ上下駆動モータ7Mと、図示の如く上下両端部8a,8bを上下の機体1側に固定し、中間部を上下の各動滑車7A,7Bに掛渡した後、上下に反転させて上下の各定滑車7C,7Dに掛渡した構造のタイミングベルト又はチエーン等から成る連動部材8とによって構成されている。

【0027】以上の如く構成した横シーラ昇降手段7に 2を介して接続したインターフエイス回路、14はこのよれば、駆動モータ7Mが一方の定滑車7Cを図3に於 50 インターフエイス回路に接続したモータ用コントローラ

6

いて図面上反時計回転方向に回転すると、タイミングベルト又はチエーン等から成る連動部材8と各滑車7A~7Dの噛合作用によって横シーラ枠6を下方に移動し、反対に定歯車7Cを時計回転方向に回転した場は、横シーラ枠6を上方に移動できる仕組に成っていて、この駆動モータ7Mの回転数を制御することにより、横シーラ枠6、即ち、横シーラ6X、6Yの上下の移動量を調節できるように構成すると共に、上述した包材繰出し駆動モータAMの回転数を制御して、横シーラ装置6によって引出された分に相当する包材FXを巻取ロールFから繰出すように構成している。

【0028】また、符号9で全体的に示したのは、上記 横シーラ装置6の下側部に設けたカッタ装置であって、 カッタ枠9Tに搭載されたこのカッタ装置9は、上記の 横シーラ装置6が行った横シールSの中央線部分を上下 に両断するカッタ9A、9Bと、カッタ駆動モータ9M と、先端部を一方のカッタ9Aに取付け、根端部をカッ タ駆動モータ9M又はシリンダによって回転される円盤 9Kに取付けたクランク軸9Rとによって構成されてお り、また、この様にカッタ装置9の全体を搭載したカッ タ枠9Tは、その一端部に形成したガイド部9Taが歯 車機構9Xaを介してカッタ上下駆動モータ9Zによっ て回転されるネジ軸9Xに取付けられていて、このネジ 軸9Xの回転に従って上下移動自在に構成されている。 【0029】尚、図2は上述した構成の多連式自動包装 機によって包装されるステイック状の包装製品Pの外観 を示したものであって、図中S1は縦シール部、S2とS 3はカッタ9A、9Bによって両断された上下の横シー ル部、Lは包装製品Pの長さ寸法(サイズ)を示すこと は前述の通りであって、本発明に係る自動包装機によれ ば、この長さ寸法し及び充填量の異なる各種サイズのス テイック状包装製品Pをシール成形して、その横シール 部の中央ラインの部分を上記横シール部S2, S3の如く 上下に両断することができるのである。

【0030】図1に於いて16は機体1に設けたキーボードであって、ここには包装製品Pのサイズを設定するためのデータ読み書き用キーと、モード切換用キー及びデータ入力用キーと云った各種のキーが設けられており、また、同じく機体1に設けた表示器15には、入力したプログラムデータや設定した包装製品のサイズナンバー、或は、運転上の各種メッセージ数が表示される仕組に成っている。

【0031】図5は、マイクロコンピュータを搭載した本発明に係る自動包装機の電気的構成の一例を示したものであって、図中、10は制御部の中心を成すCPU、11はシステムプログラムを格納したROMと、各種の入力データを格納するRAMとによって構成したメモリ、13はこれ等CPU10とメモリ11の間にバス12を介して接続したインターフエイス回路に接続したモータ用コントローラ

であって、このモータ用コントローラ14には、上述した包材繰出し駆動モータAMと、充填装置駆動モータ3Mと、横シーラ上下駆動モータ7Mと、カッタ駆動モータ9M、及び、カッタ上下駆動モータ9Z(いずれも例えばサーボモータを使用)が接続されている。

【0032】更に上記のインターフエイス回路13には、上述した縦シーラ5Aと横シーラ6X駆動用の各シリンダ5S、6Sと、表示器15とキーボード16及びLED17が接続されていて、夫々がCPU10の監視下でメモリ11に格納されているプログラムに従って制 10 御作動される仕組に成っている。

【0033】図6は、メモリ11にキーボード16を用いて入力設定したデータメモリの一例を示した構成図であって、ここには各包装製品Pのサイズナンバー毎に予め入力設定された上記各駆動モータAM、3M、7M、9M、9Zの回転数が多数記憶されていて、このデータメモリの中から選んだサイズナンバーに従って各駆動モータAM~9Zの作動が制御されて、一定量の包材FXを繰出しながら、一定量の被包装材料を充填した一定サイズ(長さし)の包装製品Pを、多連式に連続成形できるようにプログラムされている。

【0034】次に、図7は上述したメモリ11に格納されているプログラムデータに従って実行される本発明に係る自動包装機の処理手順を説明したフローチャートであって、先ず始めにステップS1で電源用スイッチ(図示せず)をONすると、次のステップS2に進んで表示器15に初期データ、即ち、包装製品Pのサイズナンバーが表示される。

【0035】次の第3ステップS3では、表示されたサイズナンバーが有効であるか否かが判断され、YESの 30場合はステップS5に進み、NOの場はステップS4に進んでキー操作によって所望のサイズナンバーがデータ入力されて、次のステップS5に進む。

【0036】ステップS5ではサイズナンバーのデータ 入力が完了したか否かが判定され、完了した場合は次の ステップS6に進んで各駆動モータAM~9Mのコント ローラ14に対して運転指令を出すか否かが判定され て、YESの場合は次のステップS7に進み、NOの場 合はYESと判定されるまで待機する。

【0037】次のステップS7では、CPU10が決め 40 られたデータに基づいて運転パターンを演算し、次いでステップS8では各駆動用モータAM~9Zのコントローラ14に対して演算した運転データを転送して、次のステップS9で表示器15に運転開始メッセージと設定したサイズナンバーを表示し、次いで、ステップS10に進んで演算した運転データに従って多連式自動包装機の自動運転が開始される。

【0038】尚、上述した構成では請求項2に記載の如 くカッタ上下駆動モータ9Zの回転を設定プログラムに 従って制御しているが、上述した横シーラ上下駆動モー 50 8

タ7Mの回転に基ずく包材FXの引出し量、即ち、横シ・ーラ6X、6Yの下方へのストローク量と、カッタ装置 9の上下移動位置 (カット位置) とは常に相関関係にあるから、請求項1に記載の如く、プログラム設定によって横シーラ上下駆動モータ7Mの制御用数値データが決定されると、これに合せてカッタ上下駆動モータ9Zの回転数を演算して、カッタ装置9を決められたカット位置に移動することにより、横シール部の中央ライン部分を正確にカットするように構成してもよく、その選択は任意とする。

【0039】また、図面には実施の形態として一度に複数本のステイック型包装製品を自動包装する多連式の自動包装機が記載されているが、本発明は例えば実公昭54-18528号公報に記載されているような縦シーラと横シーラを用いて包装製品を1個ずつ連続的に包装するタイプの自動包装機や、或は、例えば実公平1-38014号公報に記載されているような、複数の包装体を横方向に並列させた状態で連続的に自動包装するタイプの並列式包装機にも実施可能であって、本発明の自動包装機が図示した多連式タイプの自動包装機のみに限定されないことは勿論である。

【0040】而して、図8は本発明の全体を明らかにした構成図である。

[0041]

20

【発明の効果】以上述べた次第で、本発明に係るカット位置自動調整機能を備えた自動包装機によれば、包装製品の袋サイズを変更するに当って、カッタによるカット位置も自動的に変更して、横シールの中央ライン部分を正しくカットした正確な長さ寸法の包装製品を自動包装できるものであって、袋サイズが変更される度に重いカッタを手動で移動操作する手間を省くことができ、また、変更する都度行う試しシールの回数を極力少くして、被包装材料と包装フイルム(包材)の無駄な消費を防止できる利点も発揮することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係るカット位置自動調整機能を備えた 自動包装機の一例である多連式自動包装機の外観を示し た斜視図である。

【図2】本発明に係る自動包装機によってシール成形された包装製品の斜視図である。

【図3】本発明に係る自動包装機の内部を示した構成図である。

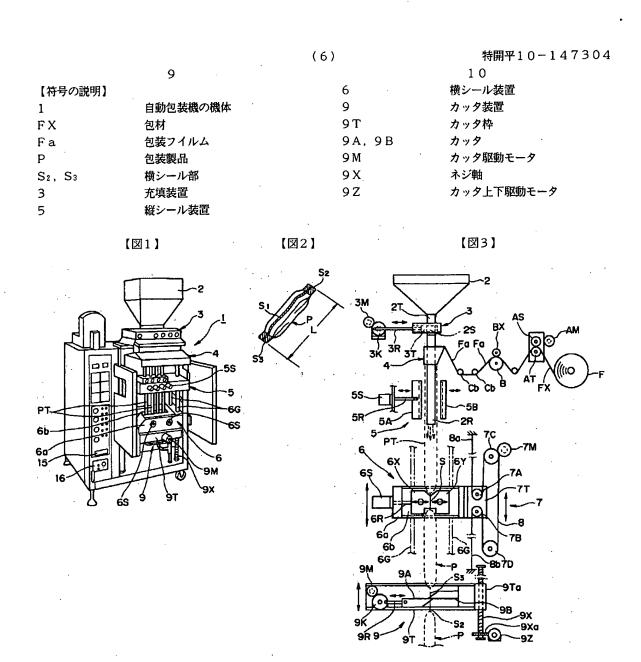
【図4】横シーラ装置部分の平断面図である。

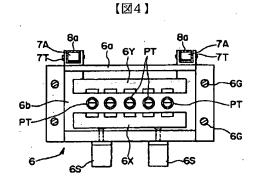
【図5】本発明の電気的構成を説明したブロック図である。

【図6】メモリに格納したデータメモリの一部を示した構成図である。

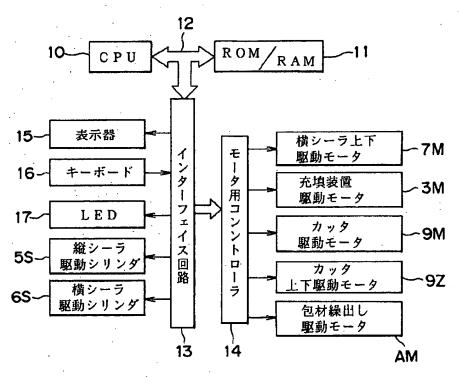
【図7】本発明によるシール包装の処理手順を説明した フローチャートである。

0 【図8】本発明の全体を明らかにした構成図である。









【図6】

(データメモリ)

サイズNO. 001

横シーラ上下駆動モータ回転数 充填装置駆動モータ回転数 カッタ駆動モータ回転数 カッタ上下駆動モータ正逆回転数 包材繰出し駆動モータ回転数

サイズNO. 002 横シーラ上下駆動モータ回転数

サイズNO. n

横シーラ上下駆動モータ回転数 充填装置駆動モータ回転数 カッタ駆動モータ回転数 カッタ上下駆動モータ正逆回転数 包材繰出し駆動モータ回転数

